

XARVIS XX Setting Data

2020/9/25

ドライバー		RYO
使用モーター		ACUVANCE AGILE 9.5t
モーター進角		20 °
コース, 路面		
搭載シャーシ		GALM Ver.2
最終減速比		10.13
No.	項目	設定値
1	ドライブ周波数	15 kHz
2	ニュートラルブレーキ周波数	12 kHz
3	ブレーキ周波数	10 kHz
4	イニシャルスピード	6 %
5	ニュートラルブレーキパワー	24 %
6	イニシャルブレーキパワー	0 %
7	フルブレーキパワー	100 %
8	前進側最高速度制限	100 %
9	後進側最高速度制限	50 %
10	フルブースト進角	48 °
11	ブーストスタート回転数	1000 rpm
12	ブーストエンド回転数	60500 rpm
13	フルターボ進角	30 °
14	ターボスタート回転数	40000 rpm
15	ターボオンスロープ	5 ° /0.1sec.
16	ターボオフスロープ	15 ° /0.1sec.
17	ターボスタートディレイタイム	0.05
18	ターボオフディレイタイム	0.05
19	オペレーションモード	N/F/B/R
20	カットオフ電圧	3 V/Cell
21	スロットルブーストコントロール	OFF
22	フリーゾーンアジャスト	6 %
23	ターボアクティベーション	RPM
24	レブリミット	OFF
25	トルクレベル	
26	トルクエンドポイント	%
27	BEC出力	V